

### Установка базовых настроек

1. Перевести переключатель режимов работы в «МП 1» и перейти в режим программирования
2. В параметре пF/06 выбрать профиль одной из заводских установок соответственно исполнению НКУ:

Привод	№	Описание	Метка
нерегулируемый главный привод (2х-скоростной двигатель)	0	- плата тормоза ПКТ-М1	исп. -20(x) -25(x)
	1	- плата тормоза ПУТ2Ф	исп. -20(x) -25(x)
регулируемый главный привод (с ЧП)	2,3	- плата тормоза ПУТ3Ф; <b>2) - без сигнала SELT, управление тормозом от НКУ;</b> <b>3) - с сигналом SELT (плавный пуск + быстрое аварийное торм.), управление тормозом от ЧП;</b>	исп. -30(x) -70(x)
	4,5	- управление тормозом от ЧП; - плата тормоза ПУТ2Ф; - с сигналом SELT (плавный пуск + быстрое аварийное торм.); <b>4) - без эвакуатора;</b> <b>5) - с миниэвакуатором (для полного эвакуатора установить П8/23=0);</b>	исп. -80(x)  LiRa-00
	6,7	- управление тормозом от ЧП; - плата тормоза ПУТ2Ф; - с сигналом SELT (плавный пуск + быстрое аварийное торм.); - нулевое время задержки отключения КМС; <b>6) - без эвакуатора;</b> <b>7) - с миниэвакуатором (для полного эвакуатора установить П8/23=0);</b>	исп. -100(x)  LiRa-10
	8,9	- управление тормозом от ЧП; - плата тормоза ПУТ2Ф; - с сигналом SELT (быстрое аварийное торм.) для ЧП типа Altivar Lift; <b>8) - без эвакуатора;</b> <b>9) - с миниэвакуатором (для полного эвакуатора установить П8/23=0);</b>	исп. -80(x) -100(x) LiRa-00 LiRa-10

3. Внести изменения в параметры станции при необходимости (тип здания, проходимость дверей и т.д.)
4. Произвести запись во флэш (через параметр пF/04).
5. Выполнить разметку шахты (пF/05=0). Станция автоматически перейдет в режим «Разметка шахты» (Pd).
6. Кнопкой «Вниз» опустить кабину на ТО крайнего нижнего этажа.
7. Кнопкой «Вверх» подайте команду на движение вверх и дождаться окончания процедуры.

**Внимание:** Для запуска станции в режиме «Монтажная ревизия» («Ревизия», «МП2») следует задать значение параметра П0/20 = 1