

Перв. примен. **ХК 476.00.00**

Слева. №

Подп. и дата

Изм. № подл.

Взаим. №

Изм. № докл.

Изм. № подл.

БЮШ

КЗ

ШЗ

К2

Ш2

Ш1

К1

СЗ

СЗ

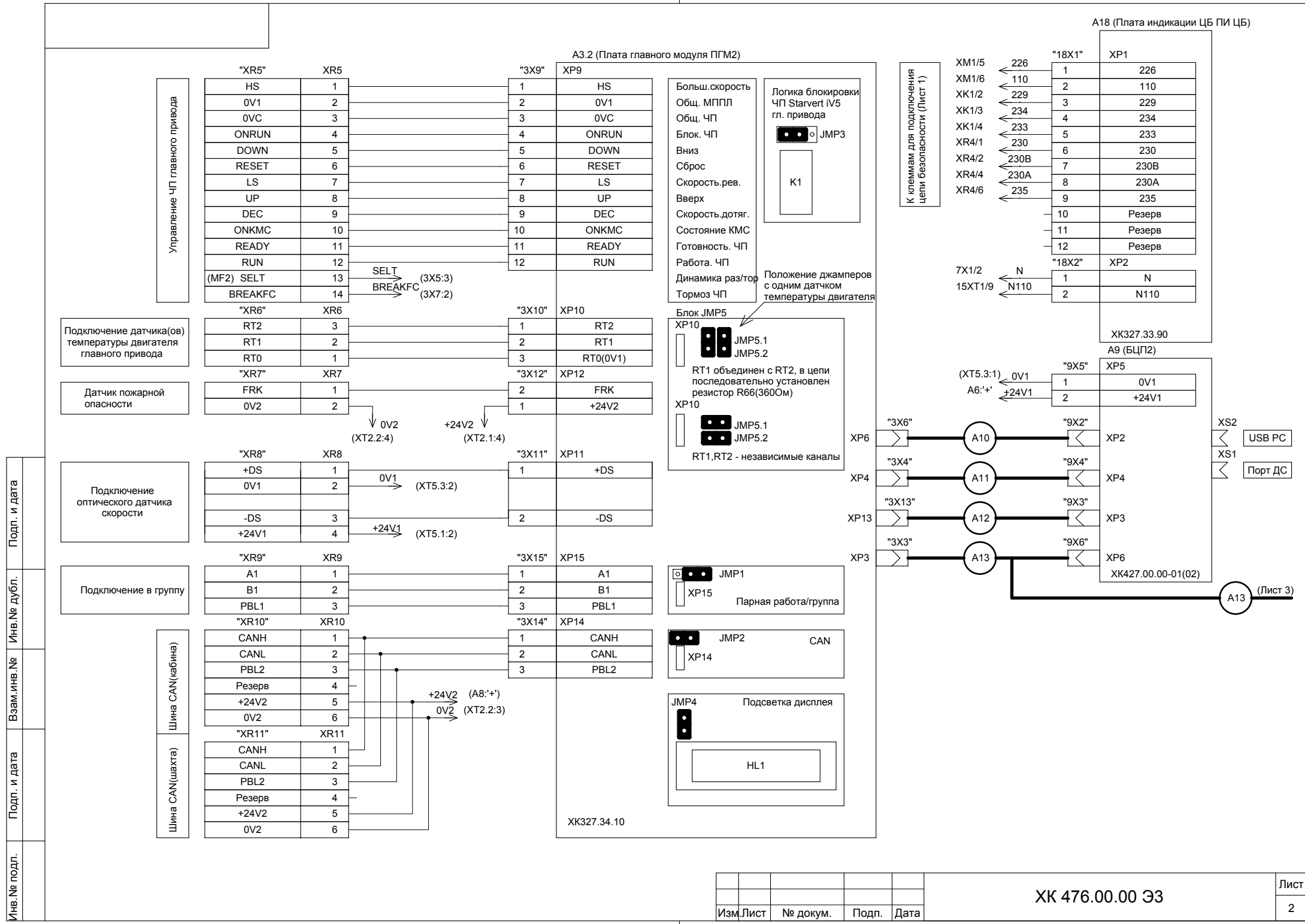
СЗ

Ш1

Примечание:

- Цели, обозначенные как MF1, MF2, MF3, MF4 имеют программируемую логику работы, которая определяется исполнением станции. Свободные (неиспользуемые в конкретном исполнении) выходы могут быть перепрограммированы обслуживающим персоналом самостоятельно любой из доступных функций
- В кавычках указана маркировка, которая наносится на части общего разъемного соединения.
- Клеммы обозначены как:
 ХК - предназначены для подключения кабелей, монтируемых на кабине
 ХМ - предназначены для подключения кабелей, монтируемых в шахте
 ХР - предназначены для подключения кабелей монтируемых в машинном помещении
 либо для подключения одной станции к другой
- [1*] - Устанавливаются при применении совместно с автотрансформатором
 [2*] - При использовании без автотрансформатора требуется установить перемычку типа 2006-402 ("требень" WAGO) между клеммами XR1.4 и XR1.5, XR1.3 и XR1.8

ХК 476.00.00 ЭЗ				Лит.	Масса	Масштаб
1	4049	22.01.13	НКУ-МППЛ-РС-ХХ/10ЧП "ЛиРа-М" (LiRa MR)			
Изм. Лист	№ докум.	Подп.	Дата			
Разраб.	Суров					
Пров.	Порциг					
Т.контр.						
Н.контр.	Добровторская					
Утв.	Порциг					
Схема электрическая принципиальная				Лист 1	Листов 3	
				ЗАО "ПО Комплекс"		



А3.2 (Плата главного модуля ПГМ2)

"XR5"	XR5	"3X9"	XP9
HS	1	1	HS
0V1	2	2	0V1
0VC	3	3	0VC
ONRUN	4	4	ONRUN
DOWN	5	5	DOWN
RESET	6	6	RESET
LS	7	7	LS
UP	8	8	UP
DEC	9	9	DEC
ONKMC	10	10	ONKMC
READY	11	11	READY
RUN	12	12	RUN
(MF2) SELT	13	SELT (3X5:3)	
BREAKFC	14	BREAKFC (3X7:2)	

Управление ЧП главного привода

Больш. скорость
Общ. МППЛ
Общ. ЧП
Блок. ЧП
Вниз
Сброс
Скорость.рев.
Вверх
Скорость.дотяг.
Состояние КМС
Готовность. ЧП
Работа. ЧП
Динамика раз/тор
Тормоз ЧП

Логика блокировки ЧП Starvert iV5 гл. привода
JMP3
K1

Положение джамперов с одним датчком температуры двигателя

Подключение датчика(ов) температуры двигателя главного привода

"XR6"	XR6	"3X10"	XP10
RT2	3	1	RT2
RT1	2	2	RT1
RT0	1	3	RT0(0V1)

Датчик пожарной опасности

"XR7"	XR7	"3X12"	XP12
FRK	1	2	FRK
0V2	2	1	+24V2

0V2 (XT2.2:4) +24V2 (XT2.1:4)

Подключение оптического датчика скорости

"XR8"	XR8	"3X11"	XP11
+DS	1	1	+DS
0V1	2	2	0V1 (XT5.3:2)
-DS	3	2	-DS
+24V1	4	1	+24V1 (XT5.1:2)

Подключение в группу

"XR9"	XR9	"3X15"	XP15
A1	1	1	A1
B1	2	2	B1
PBL1	3	3	PBL1

Шина CAN(кабина)

"XR10"	XR10	"3X14"	XP14
CANH	1	1	CANH
CANL	2	2	CANL
PBL2	3	3	PBL2
Резерв	4		
+24V2	5		
0V2	6		

Шина CAN(шахта)

"XR11"	XR11	"3X15"	XP15
CANH	1	1	A1
CANL	2	2	B1
PBL2	3	3	PBL1
Резерв	4		
+24V2	5		
0V2	6		

+24V2 (A8:+) 0V2 (XT2.2:3)

Блок JMP5
XP10
JMP5.1
JMP5.2
RT1 объединен с RT2, в цепи последовательно установлен резистор R66(360Ом)
XP10
JMP5.1
JMP5.2
RT1,RT2 - независимые каналы

JMP1
XP15
Парная работа/группа

JMP2 CAN
XP14

JMP4 Подсветка дисплея
HL1

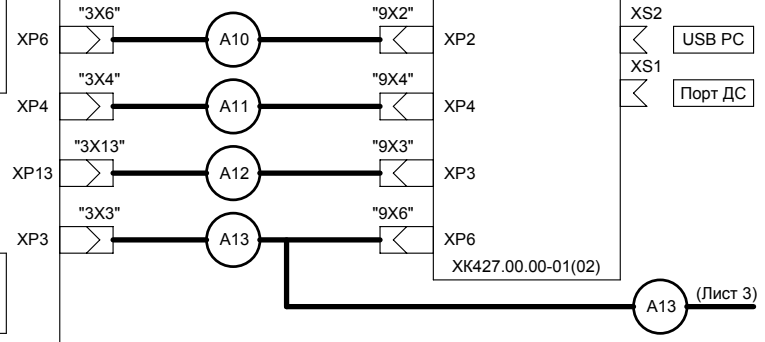
А18 (Плата индикации ЦБ ПИ ЦБ)

XM1/5	"18X1"	XP1
← 226	1	226
← 110	2	110
← 229	3	229
← 234	4	234
← 233	5	233
← 230	6	230
← 230B	7	230B
← 230A	8	230A
← 235	9	235
	10	Резерв
	11	Резерв
	12	Резерв

7X1/2	"18X2"	XP2
← N	1	N
← N110	2	N110

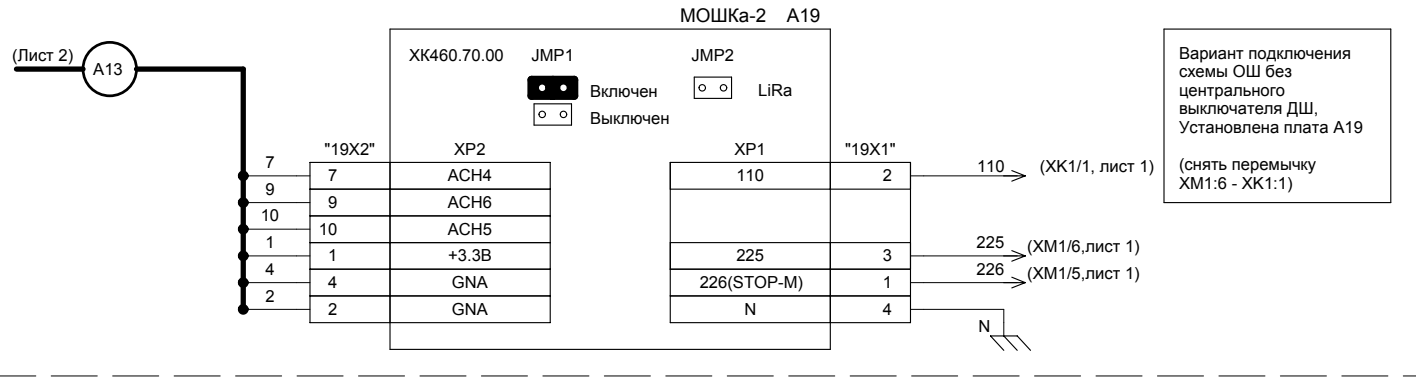
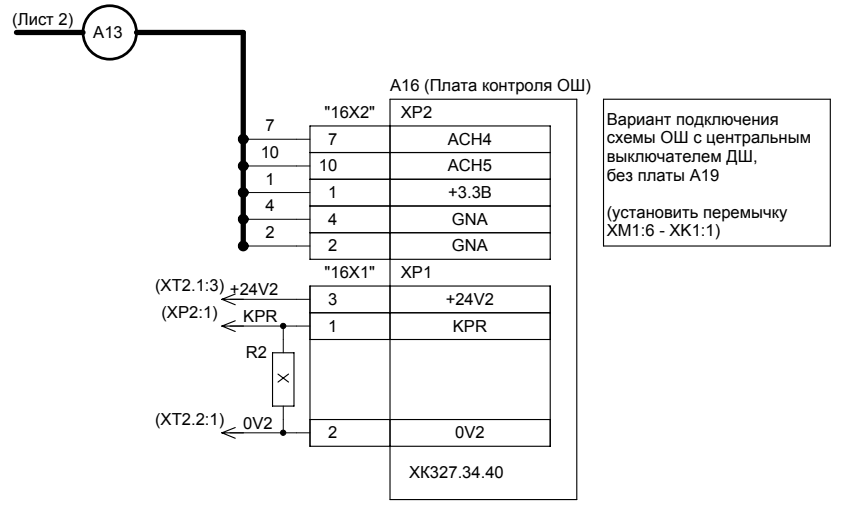
К клеммам для подключения цепи безопасности (Лист 1)

"9X5"	XP5	
← 0V1	1	0V1
← +24V1	2	+24V1



Инд. № подл. Подп. и дата
Инд. № дубл. Подп. и дата
Взам. инв. № Инв. № дубл.
Инд. № подл. Подп. и дата

Изм.№ подл. Подп. и дата
 Взам.инв.№ Подп. и дата
 Инв.№ дубл. Подп. и дата



Изм.Лист	№ докум.	Подп.	Дата
----------	----------	-------	------